Пример 6: Инверсное управление АД с разомкнутым контуром процесса

Назначение

Конфигурация предназначена для управления двигателем по разомкнутому контуру по сигналу от аналогового входа, подключаемого к клемме 60. Управление осуществляется по инверсному закону, т.е. при сигнале датчика в 4 мА — поддерживается выходная частота 50 Гц, при сигнале 20 мА — двигатель останавливается. В промежутке 4-20 мА поддерживается частота, пропорциональная току по линейному закону, как изображено на рисунке 3.7. Вращение вала двигателя — по часовой стрелке.

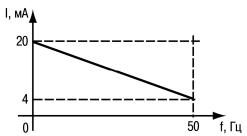


Рисунок 6.1 Изменение частоты вращения в зависимости от сигнала кл.53

Изменяемые параметры

Для реализации алгоритма внешние источники задания (3-15, 3-16, 3-17), а также задать функции дискретных входов (5-1x). Время разгона и замедления соответственно задается в параметрах 3-41, 3-42. Масштабирование аналогового сигнала осуществляется в параметрах 6-24, 6-25.

Пример программной конфигурации инверсного управления АД приведен в таблице 6.1.

Таблица 6.1. Программная конфигурация

Nº	Код	Наименование	Знач.	Примечание
1	Проведите процедуру «Быстрый старт»			
2	3-02	Минимальное задание	0	
3	3-03	Максимальное задание	50	
4	3-15	Источник задания 1	0	Не используется
5	3-16	Источник задания 2	0	Не используется
6	3-17	Источник задания 3	0	Не используется
7	3-41	Время разгона, сек	5	
8	3-42	Время замедления, сек	5	
9	4-10	Направление вращения	0	По часовой стрелке
10	5-10	Функция клеммы 18	9	Импульсный пуск
11	5-11	Функция клеммы 19	6	Импульсный останов
12	6-22	Низкий ток, мА	4	Клемма 60
13	6-24	Масштабирование низкого	50	Максимальная скорость
		тока, Гц.		
14	6-25	Масштабирование высокого	0	Минимальная скорость
		тока, Гц		

В режиме «ПУСК/ДИСТ» для пуска/останова применяется стандартный кнопочный пост «ПУСК/СТОП».

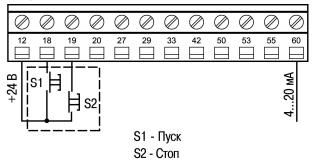


Рисунок 6.2. Схема соединения клемм ПЧВ

Алгоритм управления АД:

- 1) Пуск АД осуществляется кратковременным замыканием клемм 12 и 18 (при замкнутых клеммах 12 и 19).
- 2) Стоп АД кратковременным размыканием клемм 12 и 19 на ПЧВ.
- 3) Требуемая частота вращения электродвигателя задается сигналом на аналоговом входе, клемма 60 в инверсном режиме.